**先将将文件夹下的文件引入工程，**

**然后**

**1：**初始化时钟。

如：使用GPIOB 的GPIO\_Pin\_6 GPIO\_Pin\_7，则应该先开启APB2，RCC\_APB2PeriphClockCmd(RCC\_APB2Periph\_GPIOB,ENABLE);

**2：**初始化I2C(GPIO), I2C\_Init();

**3：**初始化IMU， InitMPU6050();

**4：**使用 UpdateData6050(); UpdateData9150(void); 来更新数据

值保存在以下全局变量中：MPU6050\_ACC\_LAST,MPU6050\_GYRO\_LAST,MPU9150\_MAG\_LAST,MAGNETOMETERADJUSTDATA; //最新一次读取值